MAGNET HOLDING STRUCTURE OF ROTOR

Publication number: WO02052698

Publication date: 2002-07-04

Inventor: TAKASE JUNICHI
Applicant: MITSUBA CORP (JP)

Classification:

- international: H02K1/27; H02K1/27; (IPC1-7): H02K1/27; H02K21/22

- european: H02K1/27C

Application number: WO2001JP11158 20011219

Priority number(s): JP20000390122 20001222

Also published as:

武 CN1484882 (A) 区 CN1264264C (C)

Cited documents:

JP2000188837 JP11355985

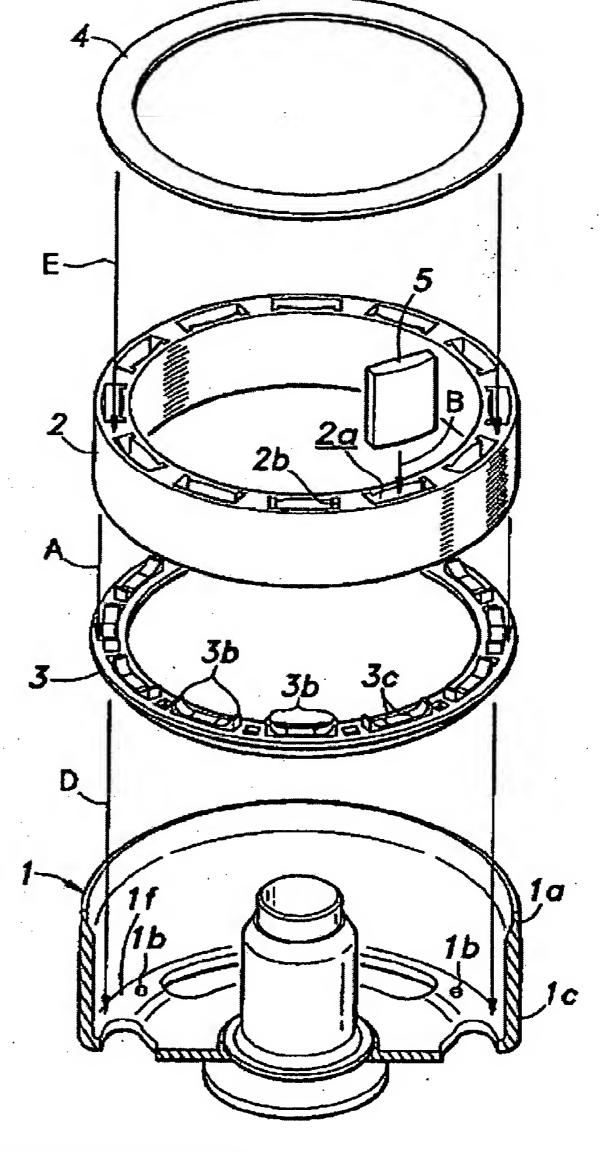
JP11308792 JP3048342U

JP5076146 more >>

Report a data error here

Abstract of WO02052698

A magnet holding structure of a rotor, wherein a rotor core (2) having a first base (3) and magnets (5) assembled integrally with each other is inserted into a rotor (1) and each part is fixed axially by the crimped portion (1a) of a rotor unit through a second base (4), the engaging projected parts (1b) of the rotor unit are engaged with the engaging recessed parts of a first support body to fit the first support body in rotating direction, the locking pieces (3b) of the first support body are engaged with partition walls (2b) for partitioning the magnet (5) receiving axial holes (2a) of a rotor core unit to fit the rotor core unit in rotating direction, and the working errors of the axial heights of the rotor core unit and the magnets are absorbed by the flexible projection of the first support body, whereby the magnet holding structure of the rotor can be realized without using an adhesive agent, and a production cost can be reduced since adhesive agent coating and drying processes are not required.



(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



(43) 国際公開日 2002 年7月4日 (04.07.2002)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 02/052698 A1

TION) [JP/JP]; 〒376-8555 群馬県 桐生市広沢町 1丁

(51) 国際特許分類7:

H02K 1/27, 21/22

(21) 国際出願番号:

PCT/JP01/11158

1158

目 2 6 8 1 番地 Gunma (JP).

(22) 国際出願日:

2001年12月19日(19.12.2001)

(72) 発明者: 高瀬 淳一 (TAKASE, Junichi); 〒376-0001 群 馬県 桐生市菱町 1 丁目 3 4 1 2-1 5 Gunma (JP).

(74) 代理人: 大島陽一 (OSHIMA, Yoichi); 〒162-0825 東京

都 新宿区 神楽坂 6-42 喜多川ビル 7 階 Tokyo (JP).

(71) 出願人: 株式会社ミツバ (MITSUBA CORPORA-

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

語

JP

(81) 指定国 (国内): CN, ID, IN, JP.

(30) 優先権データ:

特願 2000-390122

2000年12月22日(22.12.2000)

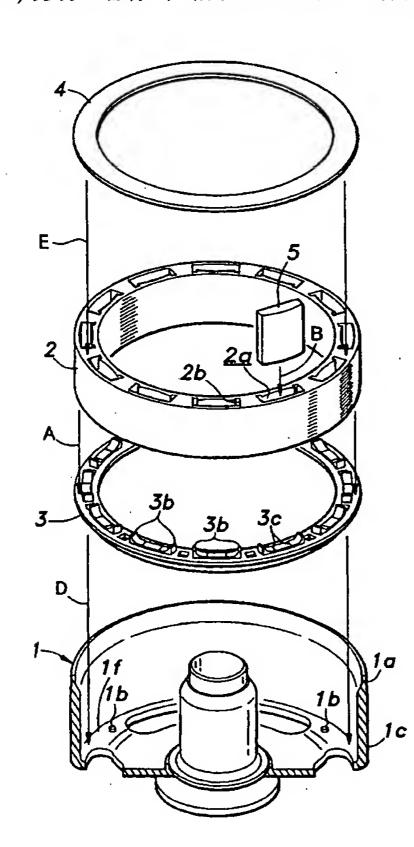
添付公開書類:

— 国際調査報告書

[続葉有]

(54) Title: MAGNET HOLDING STRUCTURE OF ROTOR

(54) 発明の名称: 回転子のマグネット保持構造



(57) Abstract: A magnet holding structure of a rotor, wherein a rotor core (2) having a first base (3) and magnets (5) assembled integrally with each other is inserted into a rotor (1) and each part is fixed axially by the crimped portion (1a) of a rotor unit through a second base (4), the engaging projected parts (1b) of the rotor unit are engaged with the engaging recessed parts of a first support body to fit the first support body in rotating direction, the locking pieces (3b) of the first support body are engaged with partition walls (2b) for partitioning the magnet (5) receiving axial holes (2a) of a rotor core unit to fit the rotor core unit in rotating direction, and the working errors of the axial heights of the rotor core unit and the magnets are absorbed by the flexible projection of the first support body, whereby the magnet holding structure of the rotor can be realized without using an adhesive agent, and a production cost can be reduced since adhesive agent coating and drying processes are not required.

[続葉有]

WO 02/052698

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

(57) 要約:

本発明による回転子のマグネット保持構造は、ロータ1に、第1ベース3及びマグネット5を一体的に組み付けたロータコア2を挿入し、第2ベース4を介してロータユニットのかしめ部1aにより各部品を軸線方向に対して固定すると共に、ロータユニットの係合凸部1bと第1支持体の係合凹部とを係合させて第1支持体を回転方向に固定し、ロータコアユニットのマグネット5受容用軸線方向孔2aを仕切る隔壁2bに第1支持体の係止片3bを係合させてロータコアユニットを回転方向に固定し、ロータコアユニットとマグネットとの軸線方向高さの加工誤差を第1支持体の可撓性突起により吸収することにより、接着材を用いることなく回転子におけるマグネットの保持構造を実現でき、接着材の塗布・乾燥工程を必要とせず、生産コストを低廉化し得るものである。

明細書

回転子のマグネット保持構造

5 技術分野

本発明は、アウタロータ型モータに適する回転子のマグネット保持構造に関する ものである。

背景技術

10 従来、回転子にマグネットを配設した電動機または発電機にあっては、マグネットが回転することから、例えば同一出願人による実開昭61-129472号公報に開示されているように、何らかの方法でマグネットを固定状態に保持するようにしていた。

また、円筒状の周壁に設けた軸線方向孔にマグネットを挿入するようにした I PM (Inner Permanent Magnet) 方式があり、その一例を、図10を参照して以下に示す。

15 図のものは、有底円筒状のロータ11の内部に円筒状のロータコア12を同軸的に収容してロータコアを構成し、そのロータコアが図示されない回転軸に同軸的に取り付けられるものである。

図に示されるように、ロータコア12の周壁部12aには、周方向に等角度ピッチで複数の軸線方向孔12bが設けられており、各軸線方向孔12bにはそれぞれマグネット13(一部のみ図示)が図の矢印に示されるように挿入されるようになっている。そして、ロータ11の周壁部11aの突出端部に薄肉のかしめ部11bを軸線方向に突設し、そのかしめ部11bをロータコア12側にかしめる(図の矢印)ことにより、ロータ11内に収容されたロータコア12が抜け止めされると共に、ロータ11にロータコア12を介してマグネット13が一体化されるようになっている。

25 上記したように回転子にマグネットを設けるものにあっては、回転方向と軸線方向

とに対する固定が必要である。特に、自動車のスタータや発電機に用いられる場合には、 熱や急激な加減速及び振動などによりマグネットの位置がずれてしまわないことを考 慮して、マグネットを強固に固定する必要がある。

回転方向については、ロータ11とロータコア12との間をエンボス(図の11c) 嵌合などにより容易に固定することができる。それに対して、軸線方向については、ロータコア12とマグネット13との加工寸法誤差による高さ違いを避けられないため、上記図示例のように軸線方向に対する固定をかしめ部11bのかしめによる場合には、ロータコア12とマグネット13とのいずれか一方のみが固定され、他方にがたが生じる虞がある。

10 その対策として、ロータ11・ロータコア12・マグネット13の各間を接着剤により固定するようにしたものがある。しかしながら、接着材の塗布作業や乾燥工程が生じるため、生産コストが高騰化するという問題がある。

発明の開示

15 上記課題を解決して、生産コストを低廉化し得る回転子のマグネット保持構造を実現するために、本発明においては、複数のマグネットと、前記複数のマグネットを円周方向に配置するための複数のマグネット保持孔を備える円筒状のロータコアと、前記ロータコアを同軸的に受容する円筒状の回転体とを有する回転子のマグネット保持構造であって、前記回転体が、前記ロータコアを軸線方向に受け止めるための受け部を有すると共に、前記受け部と前記ロータコアとの間に介装された第1ベースと、前記ロータコアの前記第1ベースとは相反する側に配置された第2ベースと、前記ロータコア及び前記マグネットを前記回転体に対して軸線方向に抜け止めするべく前記第2ベースを固定するために前記回転体に対して軸線方向に抜け止めするべく前記第2ベースを固定するために前記回転体に設けられたかしめ部と、前記ロータコアの前記回転体に対する周方向変位を防止するべく前記回転体及び前記第1ベース及び前記ロータコアとの各間に設けられた周方向変位防止手

段とを有するものとした。

これによれば、マグネットを保持した状態のロータコアが、軸線方向に対しては回転体の受け部とかしめ部との間に両ベースにより挟持された状態で固定され、回転方向(周方向)に対しては周方向変位防止手段により回転体に対する周方向変位を防止される。したがって、回転体(ロータ)・ロータコア・マグネットの各間を接着することなく、それらを一体的に固定することができる。また、マグネットの抜け止めをベースにより行うことができ、かしめ部をマグネットの抜け止め用に形成する必要が無く、簡単な形状とすることができると共に、かしめ作業も簡単に行うことができる。また、ベースを介して周方向変位を防止することから、ベースに周方向変位防止用の凹凸部を設けることによりロータコア側に凹部を設ける必要が無くなり、ロータコア2を同一形状の積層材で形成することができるため、ロータコア2の形成作業が煩雑化することがなく、ロータコア2の製造効率を向上し得る。

また、前記両ベースの一方に、前記マグネットの軸線方向寸法誤差を吸収するべく 前記マグネットの軸線方向端面を押圧する可撓性突起と、前記マグネットの周方向変位 を規制するべく前記マグネット保持孔と前記マグネットとの間に突入させる係止片 とを設けると良い。

これにより、マグネットとロータコアとの加工寸法誤差の吸収にあっては、高さ方向(軸線方向)に対しては可撓性突起の変形により、幅方向(周方向)に対しては係止片により対応することができる。ベースを合成樹脂材で形成することにより、可撓性突起が弾性変形し得るため、その弾性変形による反発力をもってマグネットを容易に押圧することができる。同様に、係止片が弾性変形し得るため、マグネット保持孔とマグネットとの間に係止片を容易に突入させることができると共に、弾性変形した係止片の復元力によりマグネット保持孔とマグネットとの間の隙間を埋めた状態にすることができ、マグネットの周方向変位を簡単に防止

25

10

15

することができる。

また、前記回転体が前記ロータコアを外囲する周壁部を有し、前記かしめ部が前記 周壁部の内径よりも拡径された位置に設けられていることにより、ロータコアを 回転体に組み付けるためにロータコアを回転体の周壁部内に挿入する場合に、

5 かしめ部により外囲された部分に対してはロータコアを遊挿することができる ため、ロータコアをかしめ部によりガイドして周壁部内に挿入することができ、 ロータコアの回転体への組み付け作業を容易に行うことができる。

また、前記マグネット保持孔が、前記ロータコアに設けられた軸線方向孔からなる ことにより、ロータコアを回転体に組み付ける前にマグネットをロータコアに組み付 けることができ、マグネットを組み付ける時には回転体のみを押さえておけば良い など取り扱いが楽である。また、軸線方向孔内に係止片を突入させることによりマグ ネットを容易に位置決めすることができる。

また、前記マグネット保持孔が、前記ロータコアの外周面に設けた凹設部と、前記 周壁部の内周面とにより形成されていることにより、ロータコアに設ける軸線方向孔においてそのロータコアの半径方向外側の壁となる部分を回転体の周壁部を用いることから、その分だけロータコアの外周部分を無くすことができるため、その結果回転体の外径を小さくすることができ、回転子を小型化し得る。

また、前記両ベースの他方に、前記ロータコアを形成する積層材において前記 軸線方向孔の打ち抜きを行っていないものが用いられ、あるいは前記両ベースの 他方に、前記ロータコアを形成する積層材において前記凹設部を設けていないも のが用いられていることにより、マグネットの抜け止め用のベースを別部材によ り加工したものを用いる必要が無く、単にロータコアを構成する積層材を形成する素 材を用い、さらに打ち抜き加工を省略するだけでベースとして用いることができる ため、部品コストや製造工数を低減し得る。

10

15

. 20

図面の簡単な説明

図1は、本発明が適用された電動機または発電機の回転子を示す分解組み立て斜視図。

図2は、第1ベースの要部を拡大して示す図。

5 図3は、回転子の組み付け状態を示す要部拡大縦断面図。

図4は、図2の矢印II-II線に沿って要部を破断して見た図。

図5は、第2ベースの要部を拡大して示す図。

図6aは第2の例を示す図3に対応する図であり、図6bは図6aの矢印VI-VI線に沿って見た部分破断平面図

10 図7aは第3の例を示す図3に対応する図であり、図7bは第2ベースを示す部分平面図。

図8は、ロータユニットのリラクタ部分を示す要部拡大説明図。

図9は、ロータユニットのかしめ部を拡大して示す断面図。

図10は、回転子のマグネット保持構造の一例を示す分解組み立て説明図。

15

20

発明を実施するための最良の形態

次に、本発明の実施の態様を添附図面を参照して以下に示す。

図1は、本発明が適用された電動機または発電機の回転子を示す分解組み立て斜視図である。図に示されるように、本回転子は、図示されない回転軸(例えばエンジンのクランクシャフトであって良い)に嵌装状態に組み付けられるボス部材を中心に有する回転体としての有底円筒状のロータ1と、ロータ1内に同軸的に受容されるロータコアとしての円筒状ロータコア2と、ロータコア2を軸線方向に挟持するように設けられた円環状の第1及び第2ベース3・4と、複数(例えば12個、図では1個のみ示す)のマグネット5とにより構成されている。

25 ロータコア 2 は、例えば薄板鋼板を所定の形状に打ち抜き加工したものを所定の厚さ

に積層すると共にロータ1に対して挿入設定された外径にて形成されている。そのロータコア2の周壁部には、板状のマグネット5を挿入し得る断面形状の軸線方向孔2 aが 周方向に等角度ピッチで設けられている。なお、マグネット5の高さと軸線方向孔2 a の長さとは略同一(マグネット5の方が若干短い)である。

5 第1及び第2ベース3・4は、合成樹脂材からなると共に、軸線方向孔2aの開口を 覆うように、ロータコア2の周壁部の軸線方向両端面と略同一形状の円環状に形成され ている。図におけるロータ1の底面からなる受け部1fとロータコア2の下面との間に 第1ベース3が配置され、ロータコア2の上面側に第2ベース4が配置される。

上記したように形成された第1ベース3・ロータコア2・第2ベース4とのロータ1 への組み付け要領を以下に示す。まず、図の矢印Aに示されるようにロータコア2及び第1ベース3を互いに同軸的に組み付ける。この第1ベース3には、図2に併せて示されるようにロータコア2と第1ベース3との位置決めをする一対の係止片3bが突設されている。それら係止片3bを、組み付け時にロータコア2の軸線方向孔2a内に突入させる。また、隣り合う係止片3bは、両者間に隔壁2bを圧入状態にし得る間隔で設けられている。これにより、各軸線方向孔2aを周方向に仕切る隔壁2bを係止片3bの隣り合うもの同士により弾発的に挟むことができる。このようにして、ロータコア2及び第1ベース3は圧入嵌合にて互いに組み付けられ一体化される。

次に、第1ベース3と一体化されたロータコア2の各軸線方向孔2aに各マグネット20 5を挿入し(矢印B)、その挿入後にマグネット5を第1ベース3に突き当たるまで挿入方向に加圧する。このとき、各係止片3bがマグネット5の周方向両側面と軸線方向孔2aとの各隙間を埋めつつ突入する(図2の矢印C)ように、軸線方向孔2aにマグネット5を挿入する。なお、係止片3bは、その隙間への突入を容易にするべく突入方向先端部を先細りに形成されていると共に、中間部を圧縮変形した状態で隙間に収25 まる肉厚に形成されている。したがって、マグネット5を挿入後加圧することにより、

15

20

軸線方向孔2a内にて一対の係止片3b間にマグネット5が圧入嵌合され、これにより、各マグネット5の挿入方向高さや周方向位置のばらつきが吸収される。なお、ロータコア2をロータ1に組み付ける前にマグネット5を組み付けることができることから、マグネット5の組み付け相手がロータコア2のみ(第1ベース3は合成樹脂製のため重量的に無視できる)の軽いものになるため、マグネット組み付け作業時の部品の取り扱いが楽である。

上記マグネット5を組み付けられた状態のロータコア2を図1の矢印Dに示されるようにロータ1内に挿入する。なお、図3に示されるように、ロータ1の底面における第1ベース3が載置される部分には、図3に良く示されるように第1ベース3側に向けて突出するようにエンボス加工された係合凸部1bが設けられている。第1ベース3には、係合凸部1bに対応する係合凹部3aが設けられている。これら係合凸部1bと係合凹部3aとにより周方向変位防止手段が構成されている。なお、係合凹部3aは、係合凸部1bを突入容易にするために図2に示されるようにテーパ孔状に形成されている。それら係合凸部1bと係合凹部3aとを位置合わせしてロータコア2を押圧することにより、係合凹部3a内に係合凸部1bが圧入嵌合され、結果として第1ベース3を介してロータ1に対するロータコア2の周方向変位が防止される。

そして、第2ベース4をロータコア2の上面を覆うように載置し(図1の矢印E)、ロータ1の周壁部の突出端部に薄肉形成されたかしめ部1aを図3に示されるように半径方向内側に曲げて、第2ベース4に対してかしめ、そのようにしてかしめたかしめ部1aにより第2ベース4を係止する。これにより、ロータ1の底部とかしめ部1aとの間に、第1ベース3・ロータコア2・第2ベース4とが軸線方向に対して固定される(図2参照)。

また第1ベース3には、図2に示されるように、一対の係止片3b間に山形状の可撓性突起3cが一対設けられている。それら可撓性突起3cの両側には他の部分よりも低くされた逃げ部3dが設けられている。これは、図4に示されるように、組み付け時

10

15

20

にマグネット5により圧縮変形された可撓性突起3cの変形代を確保するためのものである。なお、マグネット5に対する組み付け時の押圧力を解除することにより、マグネット5には、可撓性突起3cによる弾発的押し戻し力が作用する。

また、各一対の係止片3bの隣り合うもの同士の間には、上記したように隔壁2bが 突入する際に係止片3bの摺接面から削り取った切片を逃がすための凹部3eが設け られている。これにより、組み付け時に上記切片が生じても、その切片によりロータコ ア2が第1ベース3に対して浮き上がるようになってしまうことを防止でき、ロータコ ア2と第1ベース3との軸線方向に対する位置関係を設計通りにすることができる。

図5に示されるように、第2ベース4には、組み付け状態で各隔壁2bの軸線方向端面(図4の上面)に当接する向きにそれぞれ突設された先細り状の高凸部4a及びその両側方の各一対の低凸部4bが設けられている。組み付け時に所定の荷重を加えることにより高凸部4aが圧縮変形し、図4に示されるように、圧縮変形した高凸部4aと一対の低凸部4bとにより隔壁2bが押圧される。これにより、マグネット5の高さとロータコア2との高さ違いを両突部4a・4bの圧縮変形により吸収し、組み付け状態において、ロータコア2の軸線方向高さに対する第2ベース4の位置が決まる。したがって、上記ロータコア2と第1ベース3との関係と合わせて、両ベース3・4間の間隔を、全周に渡って、マグネットの高さのばらつきに左右されることなく一定値にすることができる。なお、第2ベース4の周方向位置決めのため、第2ベース4の適所に、隔壁2bを挟むように係合し得る一対の位置決め片4cが設けられている。

このようにして構成されたロータコア2及び両ベース3・4のロータ1との組み付け 状態にあっては、軸線方向に対しては上記かしめにより固定され、回転方向(周方向) に対しては、ロータ1と第1ベース3との間では係合凸部1bと係合凹部3aとが係合 し、第1ベース3とロータコア2との間では係止片3bと軸線方向孔2aとが係合し、 それらの係合により固定される。

そして、マグネット5とロータコア2(軸線方向孔2a)との加工寸法誤差の吸収にあっては、高さ方向(軸線方向)に対しては可撓性突起3cにて、幅方向(周方向)に対しては係止片3bにて、それぞれの弾性変形により対応することができる。なお図示例では、係止片3bの突入端部の圧入により、マグネット5と軸線方向孔2aとの隙間を埋めて固定状態にしている。これにより、接着材を用いることなく回転子におけるマグネット5の保持構造を実現でき、接着材の塗布・乾燥工程を必要とせず、生産性を向上し得る。

また、ベース(図示例では第1ベース3)を介してロータ1に対するロータコア2の周方向変位を防止することから、図示例のように第1ベース3を合成樹脂製とすることにより、周方向変位の防止におけるロータ1及びロータコア2間の寸法誤差を第1ベース3(係止片3b)の弾性変形により吸収できる。これにより、マグネット5を含めてロータ1及びロータコア2をそれ程高精度に制作する必要が無く、製造コストを低廉化し得る。

また、第1ベース3が無い場合には、ロータコア2の最下層部の積層材(例 えば鋼板)を他の積層材とは別形状(例えば係合凸部1bに対応させた孔を設ける)に形成しなければならない。それに対して本願発明によれば、ロータコア2 の間では軸線方向孔2 a を利用して周方向変位を防止することができる。したがって、ロータコア2を同一形状の積層材で形成することができるため、ロータコア2の形成作業が煩雑化することがなく、ロータコア2の製造効率を向 20 上し得る。

また、磁極の数を変更するなどのロータコア2の設計変更を行って、係合凸部 1 bの位置が軸線方向孔2 a と重なるようになっても、形成容易な第1ベース3 の係合凹部3 a の位置変更で対処できるため、ロータ1 側の設計変更を行う必要 が無く、設計の自由度が増す。

25 次に、図6に本発明に基づく第2の例を示す。なお、図6(a)は図3に対応する図

であり、図6(b)は図6(a)の矢印VI-VI線に沿って見た図であり、上記例と同様の部分には同一の符号を付してその詳しい説明を省略する。この第2の例にあっては、ロータコア6が、図6(b)に示されるように、その外周面に半径方向外側に開口するように設けられた凹設部6aを有する形状をなしている。その凹設部6aとロータ1の周壁部1cとにより囲まれた空間により、上記軸線方向孔2aに相当するマグネット挿入孔6aが形成されている。

この第2の例にあっては、ロータコア6及び第1ベース3を一体化して、それらを ロータ1に組み付けた後にマグネット5を組み付けることができる。なお、マグネット5に対する位置決め及び固定は第1の例と同様である。

- 10 また、図7に本発明に基づく第3の例を示す。この図7(a)も図3に対応する図であり、上記例と同様の部分には同一の符号を付してその詳しい説明を省略する。この第3の例にあっては、ロータコア2の軸線方向孔2aの図における上側開口面を覆う第2ベース7に、ロータコア形成用積層材において図7(b)に示されるように軸線方向孔2aとなる部分を打ち抜きしていないものが用いられている。
- 15 この場合には、第2ベースに、単にロータコア2を形成する積層材となる素材(円 環状薄鋼板)を用い、さらに打ち抜き加工を行わないそのままのものを用いること ができる。したがって、第2ベースとして別部材により加工したものを用いる必要 が無いため、部品コストや製造工数を低減し得るという効果がある。なお、ロータコア の形状にあっては、上記第2の例のものであっても良く、その場合でもこの第3の例を 20 適用し得る。

また、図8に併せて示されるように、本ロータ1には、点火時期基準信号検出用のリラクタ1 dが、周壁部1 c の一部を半径方向内側から打ち出して形成されている。この影響を受けて、図8の想像線に示されるロータコア2(真円)に対して周壁部1 c のリラクタ1 d 近傍が半径方向内側に変形した(図では説明上強調して示している)場合には、周壁部1 c と略同一径のロータコア2を挿入する際にその角部が上記半径方向内側

10

15

変形部にかじってしまい、ロータコア2をロータ1に挿入することが困難になる。

それに対して、本ロータ1のかしめ部1 aは、図9に良く示されるようにロータ1の 周壁部1 cの内周面よりも外側に設けられている。すなわち、かしめ部1 aは、ロータ1の周壁部1 cの内径D1よりも拡径された内径D2(ロータコア2の外径D3よりも大径)の内周面を有するように、周壁部1 cの内周面に対して半径方向外側に広げられた環状壁形状に形成されている。そして、周壁部1 cの内周面とかしめ部1 a との間には軸線方向外方(図における上方)に拡開するテーパ面1 e が形成されている。したがって、上記リラクタ1 dの打ち出し形成による歪みが生じたロータ1に対しても、ロータコア2をかしめ部1 a の部分には容易に挿入でき、さらに押し込むことにより、ロータコア2をテーパ面1 e によりガイドして周壁部1 c 内に挿入可能である。その周壁部1 c 内への挿入時に、ロータコア2により周壁部1 c が矯正されるため、ロータコア2をロータ1の底部まで容易に挿入することができる。

なお、上記テーパ面1 e を有するかしめ部1 a の加工にあっては、ロータ1を例えば 絞り加工する時に同時に行うことができ、加工工数の増加となることはない。また、上 記したように矯正しながら挿入可能であることから、ロータ1 の周壁部1 c とロータコ ア2とのクリアランス(D1-D3)をできるだけ小さく設定することができ、ロータ 1とロータコア2との芯出し精度を高め得ることから、バランス性も向上する。

産業上の利用可能性

20 上記した説明により明らかなように、本発明によれば、マグネットを保持した ロータコアを、軸線方向に対しては回転体の受け部とかしめ部との間に両ベースにより 挟持された状態で固定し、回転方向(周方向)には回転体に対して周方向変位防止手 段により周方向変位を防止することができる。

さらに、マグネットとロータコアとの加工寸法誤差の吸収にあっては、マグネット 25 の高さ方向(軸線方向)に対しては可撓性突起の変形により、マグネットの幅方向(周 方向)に対しては係止片の突入によりマグネット保持孔とマグネットとの間の隙間 を埋めて対応することができるため、接着材を用いることなく回転子におけるマグネ ットの保持構造を実現でき、接着材の塗布・乾燥工程を必要とせず、生産コストを低廉 化し得る。

- 5 また、回転体のかしめ部をロータコアを受容する周壁部の内径よりも拡径した位置に設けることにより、ロータコアの回転体への組み付け時にロータコアをかしめ部によりガイドして回転体に挿入することができ、例えば回転体とロータコアとの真円度が出ていなくても挿入することができるため、組み付け作業が容易になり、生産コストを低廉化し得る。
- 10 また、ロータコアに軸線方向孔を設けてマグネット保持孔とすることにより、ロータコアを回転体に組み付ける前にマグネットをロータコアに組み付けることができ、マグネットを組み付ける際の取り扱いが楽であると共に、ベースに設けた係止片を軸線方向孔内に突入させることにより、回転体への組み付け前にロータコアにマグネットを容易に位置決めすることができる。
- また、ロータコアの外周面に設けた凹設部と回転体の周壁部とにより真マグネット保持孔を形成することにより、ロータコアの半径方向外側の肉厚を必要としないため、ロータコアの外径及び回転体の内径を小さくすることができる。したがって、回転体を小径化することができるため、モータ全体をコンパクト化し得る。また、両ベースの一方に、ロータコア形成用積層材において軸線方向孔または凹設部を形成するための打ち抜きを行っていないものを用いることにより、そのベースとして別部材により加工したものを用いる必要が無く、単にロータコアを形成する積

層材となる素材をそのまま用いことができ、部品コストや製造工数を低減し得る。

請求の範囲

1. 複数のマグネットと、前記複数のマグネットを円周方向に配置するための複数のマグネット保持孔を備える円筒状のロータコアと、前記ロータコアを同軸的に受容する円筒状の回転体とを有する回転子のマグネット保持構造であって、

前記回転体が、前記ロータコアを軸線方向に受け止めるための受け部を有すると共に、

前記受け部と前記ロータコアとの間に介装された第1ベースと、前記ロータコアの 10 前記第1ベースとは相反する側に配置された第2ベースと、前記ロータコア及 び前記マグネットを前記回転体に対して軸線方向に抜け止めするべく前記第2ベー スを固定するために前記回転体に設けられたかしめ部と、前記ロータコアの前記回転 体に対する周方向変位を防止するべく前記回転体及び前記第1ベース及び前記ロータ コアとの各間に設けられた周方向変位防止手段とを有することを特徴とする回転子 のマグネット保持構造。

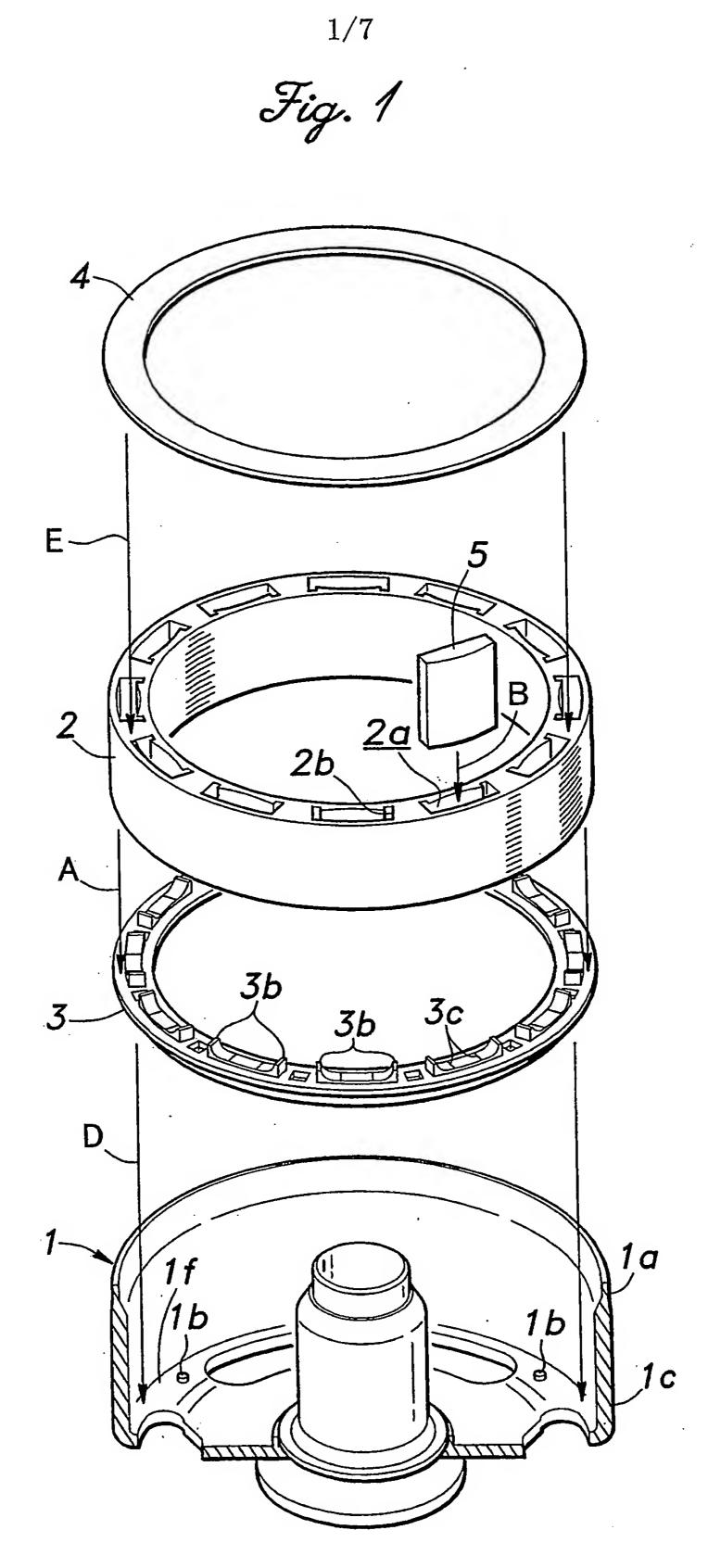
- 2. 前記両ベースの一方に、前記マグネットの軸線方向寸法誤差を吸収するべく前記マグネットの軸線方向端面を押圧する可撓性突起と、前記マグネットの周方向変位を規制するべく前記マグネット保持孔と前記マグネットとの間に突入させる係止片とを設けたことを特徴とする請求項1に記載の回転子のマグネット保持構造。
- 20 3. 前記回転体が前記ロータコアを外囲する周壁部を有し、

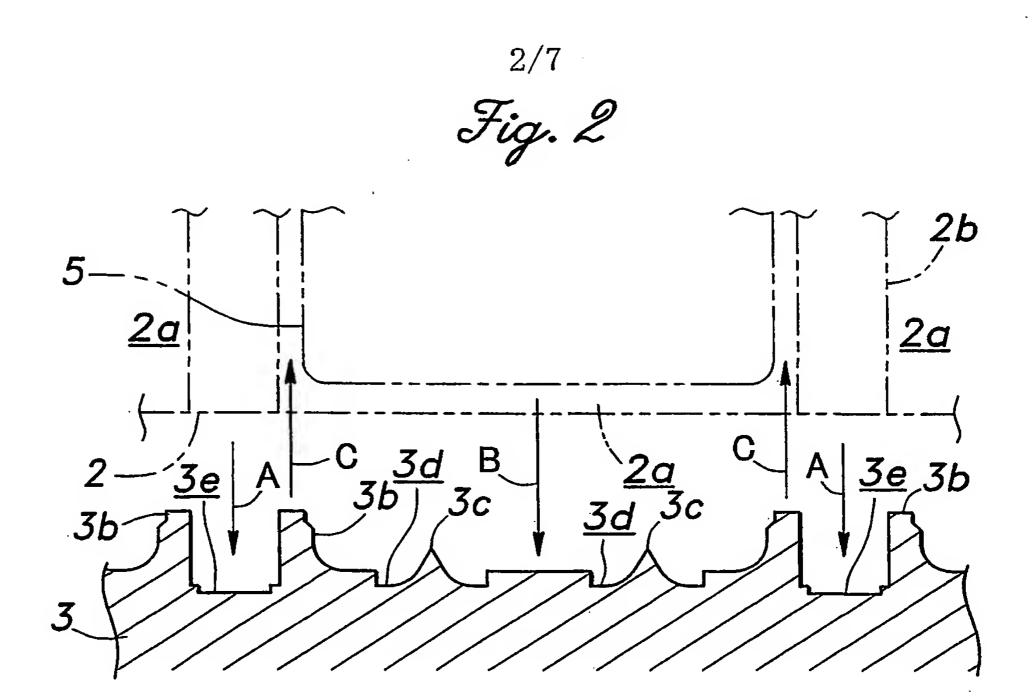
前記かしめ部が前記周壁部の内径よりも拡径された位置に設けられていること を特徴とする請求項1に記載の回転子のマグネット保持構造。

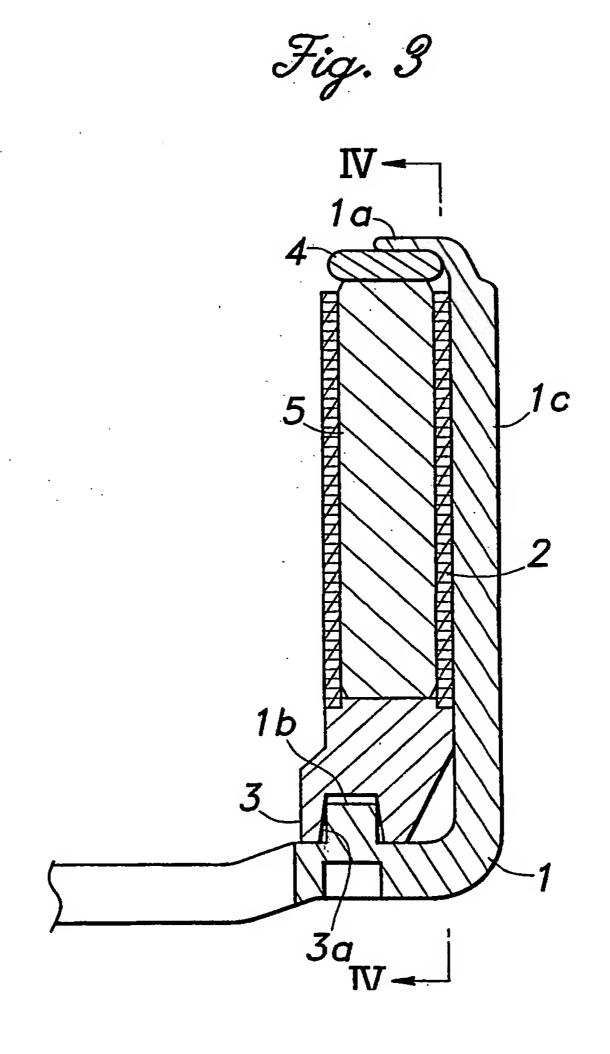
- 4. 前記マグネット保持孔が、前記ロータコアに設けられた軸線方向孔からなることを特徴とする請求項2に記載の回転子のマグネット保持構造。
- 25 5. 前記マグネット保持孔が、前記ロータコアの外周面に設けた凹設部と、前記周壁

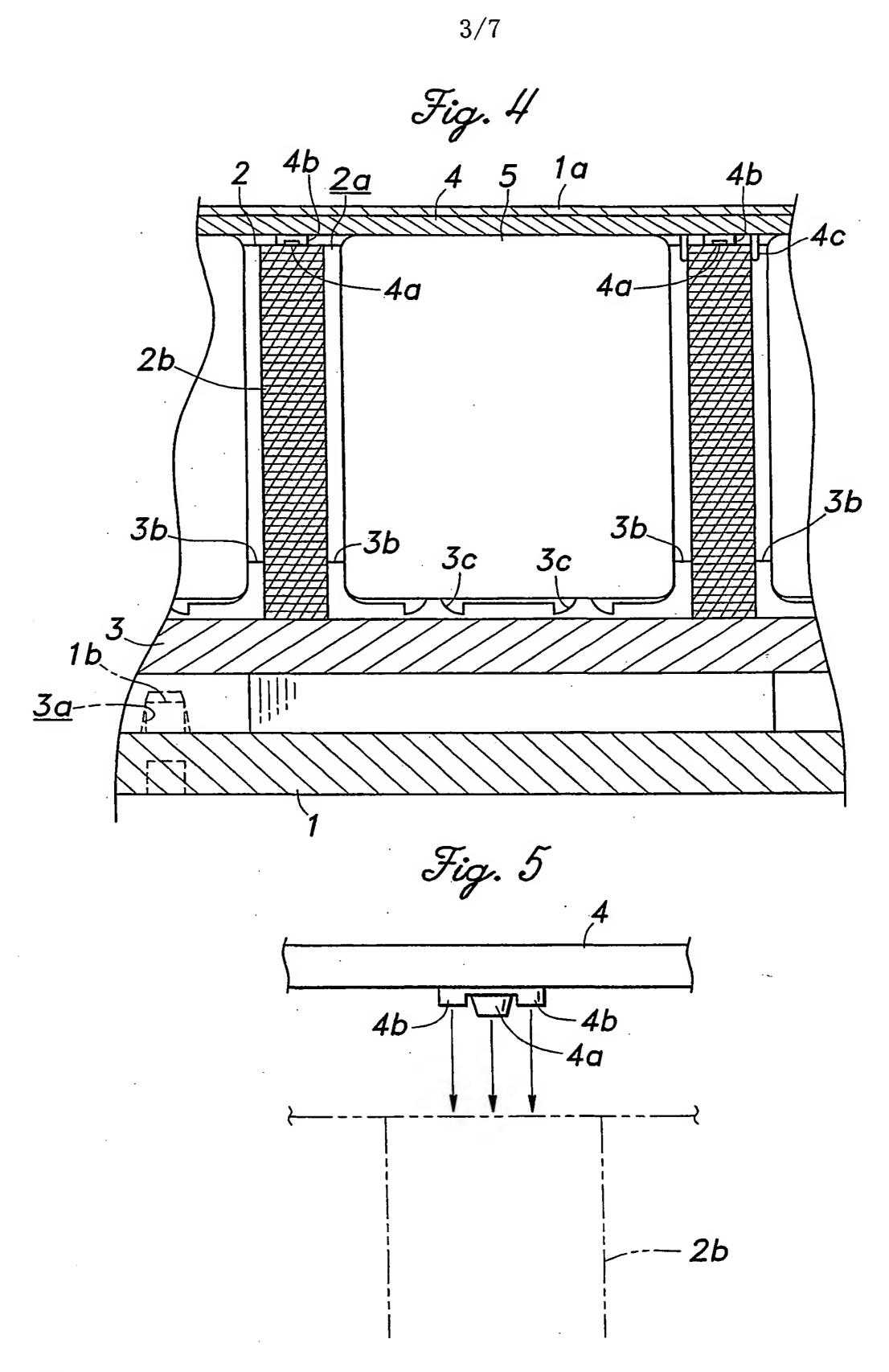
部の内周面とにより形成されていることを特徴とする請求項1に記載の回転子のマグネット保持構造。

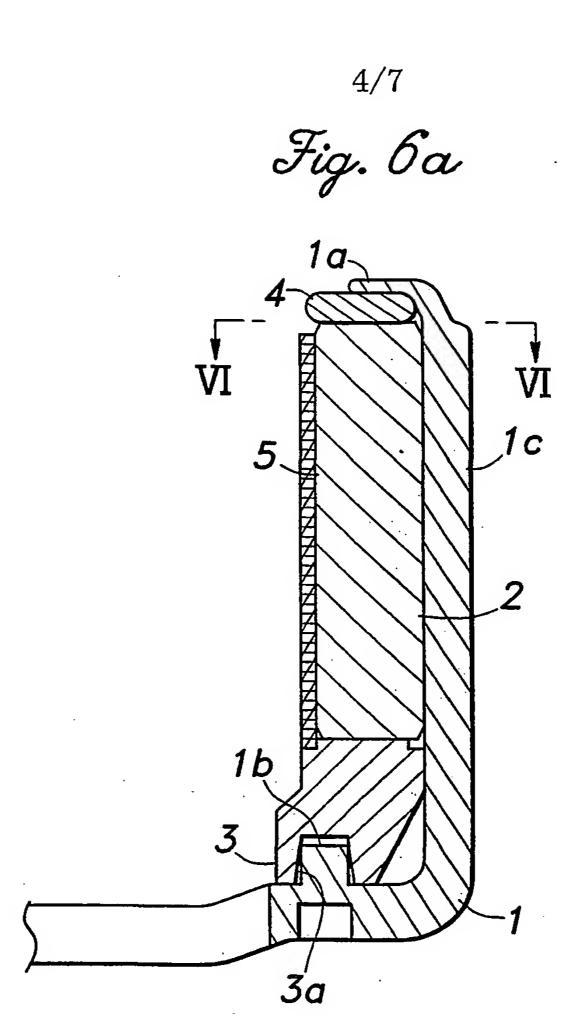
- 6. 前記両ベースの他方に、前記ロータコアを形成する積層材において前記軸線 方向孔の打ち抜きを行っていないものが用いられていることを特徴とする請求項 4に記載の回転子のマグネット保持構造。
- 7. 前記両ベースの他方に、前記ロータコアを形成する積層材において前記凹設部を設けていないものが用いられていることを特徴とする請求項5に記載の回転子のマグネット保持構造。

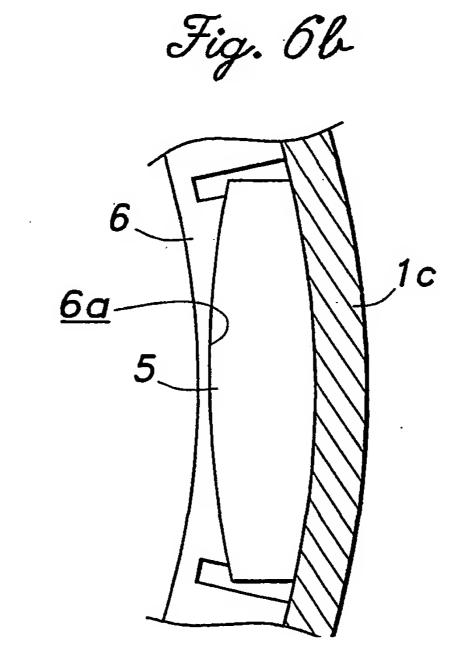


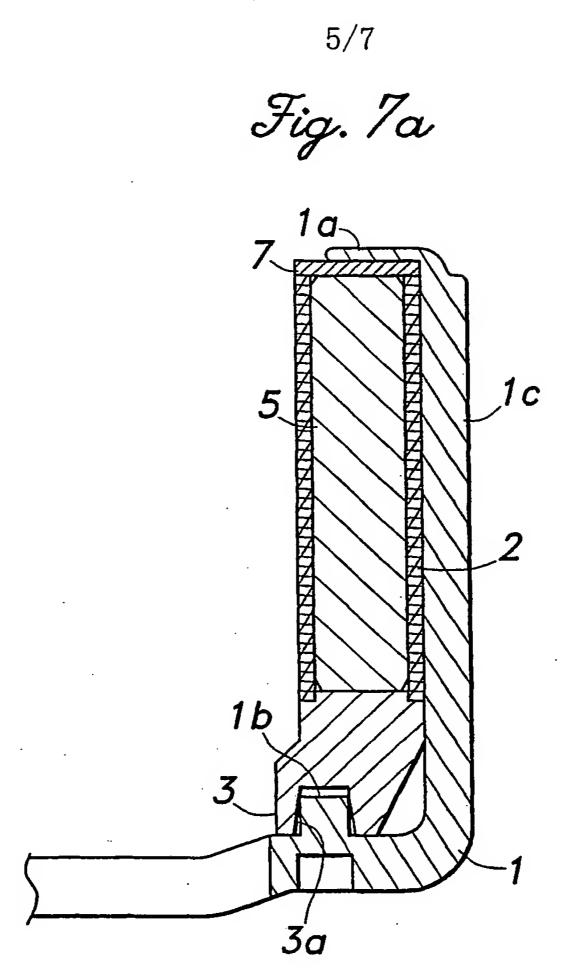


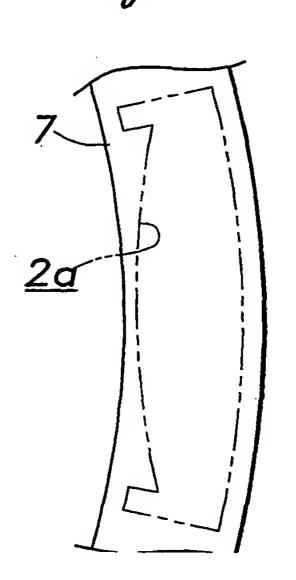


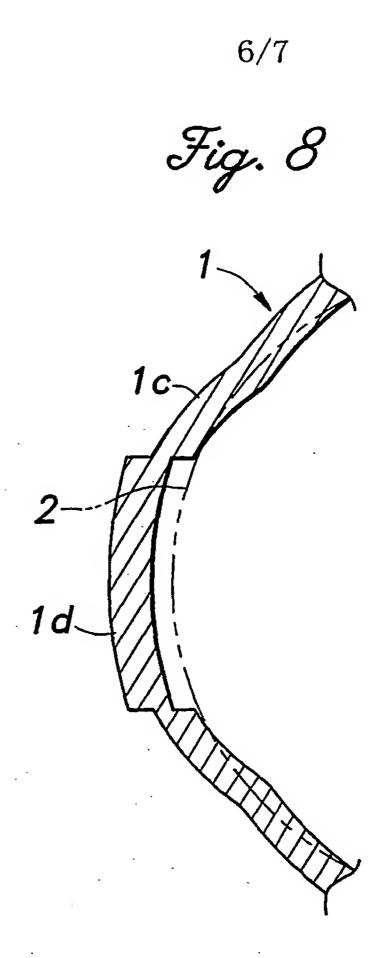




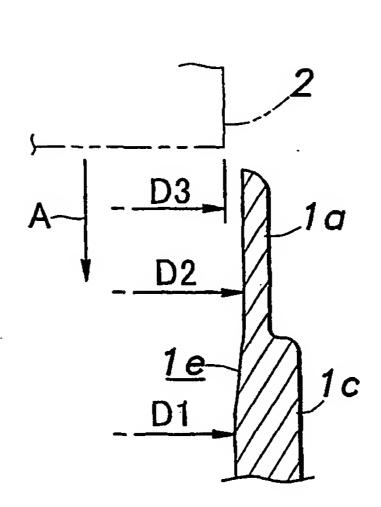




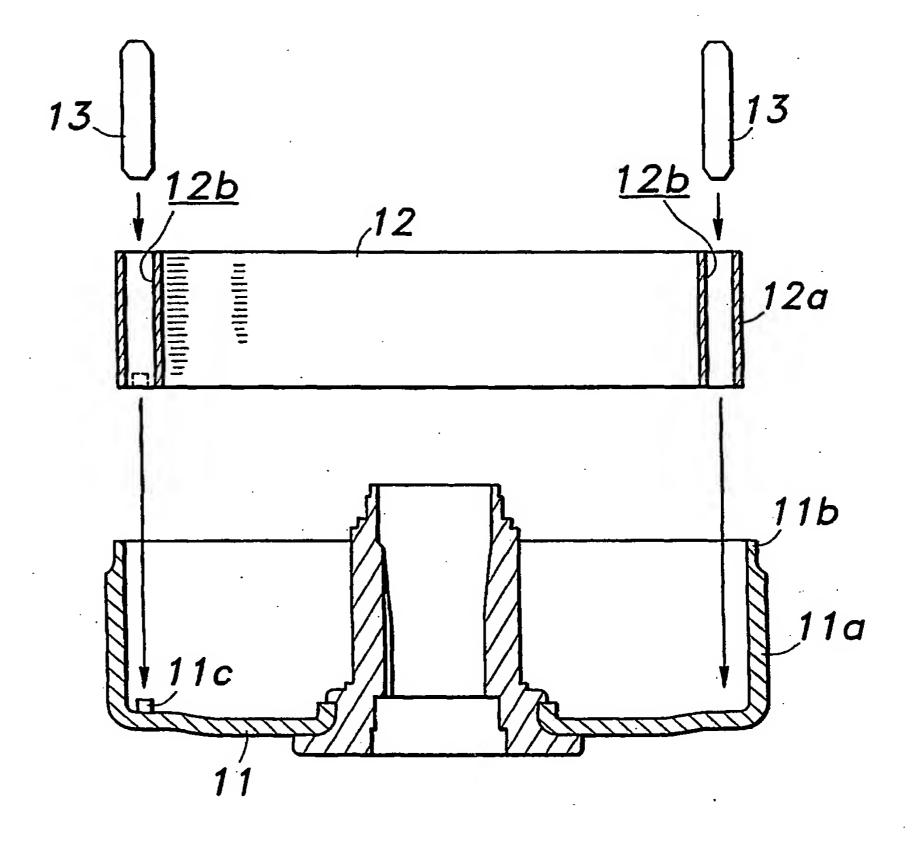








7/7 Fig. 10



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP01/11158

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl ⁷ H02K1/27, H02K21/22	
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC	
B. FIELDS SEARCHED	
Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) Int.Cl ⁷ H02K1/27, H02K21/22	
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2002 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996	1-2002 5-2002
Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms us	ed)
C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category* Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages Relevant	to claim No.
<pre>Y JP, 2000-188837, A (Matsushita Electric Industrial 1- Co., Ltd.), 04 July, 2000 (04.07.00), Par. Nos. [0021] to [0048]; Figs. 1 to 7 (Family: none)</pre>	-7
<pre>Y JP, 11-355985, A (Toshiba Corp.), 24 December, 1999 (24.12.99), Par. Nos. [0032] to [0093]; Figs. 1 to 14 (Family: none)</pre>	-7
<pre>Y JP, 11-308792, A (Toshiba Corp.), 05 November, 1999 (05.11.99), Par. Nos. [0027] to [0046]; Figs. 1 to 15. (Family: none)</pre> 5	, 7
Further documents are listed in the continuation of Box C. See patent family annex.	
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier document but published on or after the international filing date date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed	
Date of the actual completion of the international search 28 March, 2002 (28.03.02) Date of mailing of the international search report 09 April, 2002 (09.04.02))
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office Authorized officer	
Facsimile No. Telephone No. Form PCT/ISA/210 (second sheet) (July 1998)	

Total (Ct/15A/210 (Second sneet) (July 195

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP01/11158

	C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.			
Y	Microfilm of the specification and drawings annexed to the request of Japanese Utility model Application No.107808/1989 (Laid-open No.48342/1991) (Honda Motor Co., Ltd.), 09 May, 1991 (09.05.91), Specification; page 4, line 5 to page 7, line 20; Figs. 1 to 5 (Family: none)	1-7			
Y	<pre>JP, 5-76146, A (Shinko Electric Co., Ltd.), 26 March, 1993 (26.03.93), Par. Nos. [0008] to [0013]; Figs. 4, 5 (Family: none)</pre>	1-7			
Υ .	Microfilm of the specification and drawings annexed to the request of Japanese Utility model Application No.163286/1977 (Laid-open No.88613/1979) (Hitachi, Ltd.), 22 June, 1979 (22.06.79), Specification; page 1, line 18 to page 4, line 14; Figs. 1, 2 (Family: none)	1-7			
Y	JP, 9-163651, A (Mitsuba Corp.), 20 June, 1997 (20.06.97), Par. Nos. [0012] to [0034]; Figs. 1 to 7 & FR 2742274 A1	1-7			
Y	JP, 11-41845, A (Sankyo Seiki Mfg. Co., Ltd.), 12 February, 1999 (12.02.99), Par. Nos. [0021] to [0051]; Figs. 1 to 10 (Family: none)	3-7			
· ·					

Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (July 1998)

A. 発明の属する分野の分類(国際特許分類(IPC)) Int. Cl' H02K 1/27, H02K 21/22 B. 調査を行った分野 調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC)) Int. Cl' H02K 1/27, H02K 21/22 最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 日本国実用新案公報 1922-1996 日本国公開実用新案公報 1971-2002 日本国登録実用新案公報 1994-2002 日本国実用新案登録公報 1996-2002 国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語) C. 関連すると認められる文献 引用文献の 関連する 引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示 カテゴリー*| 請求の範囲の番号 JP 2000-188837 A, (松下電器産業株式会社), Y 1 - 72000.07.04,段落【0021】-【0048】,第1図 一第7図. (ファミリーなし) Y JP 11-355985 A, (株式会社東芝), 1999.1 2. 24, 段落【0032】-【0093】, 第1図-第14図, (ファミリーなし) パテントファミリーに関する別紙を参照。 C欄の続きにも文献が列挙されている。 * 引用文献のカテゴリー の日の後に公表された文献 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 の理解のために引用するもの 以後に公表されたもの 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 文献 (理由を付す) 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに 「O」ロ頭による開示、使用、展示等に言及する文献 よって進歩性がないと考えられるもの 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願 「&」同一パテントファミリー文献 国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日 09.04.02 28.03.02 国際調査機関の名称及びあて先 特許庁審査官(権限のある職員) 3018 \$ 3 V 日本国特許庁(ISA/JP.) 安池 一貴 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 電話番号 03-3581-1101 内線 3356

様式PCT/ISA/210 (第2ページ) (1998年7月)

ン(続き).	関連すると認められる文献	
用文献の アゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y	JP 11-308792 A, (株式会社東芝), 1999. 1 1.05, 段落【0027】-【0046】, 第1図-第15図, (ファミリーなし)	5, 7
Y	日本国実用新案登録出願1-107808号(日本国実用新案登録出願公開3-48342号)の願書に最初に添付した明細書及び図面の内容を撮影したマイクロフィルム, (本田技研工業株式会社),1991.05.09,明細書第4頁5行-7頁20行,第1図-第5図,(ファミリーなし)	1-7
Y	JP 5-76146 A, (神鋼電機株式会社), 1993.0 3.26, 段落【0008】-【0013】, 第4図, 第5図, (ファミリーなし)	1-7
Y	日本国実用新案登録出願52-163286号(日本国実用新案登録出願公開54-88613号)の願書に最初に添付した明細書及び図面の内容を撮影したマイクロフィルム, (株式会社日立製作所),1979.06.22,明細書第1頁18行-第4頁14行,第1図,第2図,(ファミリーなし)	1 - 7
Y	JP 9-163651 A, (株式会社ミツバ), 1997.0 6.20, 段落【0012】-【0034】, 第1図-7図, &F R 2742274 A1	1-7
Y	JP 11-41845 A, (株式会社三協精機製作所), 1999.02.12, 段落【0021】-【0051】, 第1図-第10図, (ファミリーなし)	3 - 7
		·

様式PCT/ISA/210 (第2ページの続き) (1998年7月)